傾斜した板へのショットピーニングにおける カバレージ分布の関数近似法 _{太田 高裕^{*1}}

Functional Approximation of Coverage Distribution in Shot Peening for Tilted Plates

by

Takahiro OHTA^{*1} (Received on Sep.20, 2016 and accepted on Nov. 10, 2016)

Abstract

Shot peening is widely applied in the automotive and aerospace industries in order to improve fatigue strength of metal components by compressive residual stress. In the case of large components, the peening process is generally performed by moving peening equipment following a trajectory on the component using a robot. Surface coverage is a major parameter of shot peening and has a large effect on the uniformity of this process. In order to construct a robot program for the shot peening of complex components, this study aimed to obtain a functional approximation of the coverage distribution in the shot stream. Coverage distributions under several standoff distance conditions between the nozzle and workpiece were approximated by modified Gaussian distribution functions which included the saturation curve. Coverage distributions of two-pass shot peening calculated by modified Gaussian distributions are complex because standoff distance at each position on the plate was different and rebounded shots interfere with the shot stream located near the center. A new function which considered standoff distance variation and effect of rebounded shots is developed. Coverage distributions of tilted plates calculated by the new functions were in good agreement with experimental results for tilt angle ranging from 10 to 50 degrees.

Keywords: Shot peening, Coverage, Gaussian distribution function

1. まえがき

ショットピーニングは簡易に金属表面への圧縮残留応 力付与や表面硬化が可能であり,疲労強度向上のため, 広く産業界で使われている.また,圧縮残留応力の付与 だけでなく,航空機主翼の成形や潤滑性能の向上など新 しい機能付与にも用いられている.例えば,自動車部品 では,クランクシャフト,ピストン,コネクティングロ ッド,各種のばねなど多くの部品に適用されている.

ノズル式ショットピーニング(エアによりノズルから ショットを吹き出す方式)の施工パラメータは、ノズル 径、エア圧、ショット径・材質、ノズルとワークのスタ ンドオフ距離、ノズルとワークの角度、ピーニング時間 (速度×回数)などが挙げられる.一般的には、ピーニ ング強度とカバレージで施工条件の管理を行っている^{1.2)}. ピーニング強度はアルメンストリップと呼ばれる鋼片に ショットピーニングを行い、アルメンストリップのアー

*1 工学部動力機械工学科准教授

クハイトで定義される.カバレージはワーク表面積に対 するショットの圧痕面積の比率で定義される.カバレー ジとアークハイトの間には次のような関係がある.ピー ニング時間 t1のアークハイトh1とt1の2倍の時間 t2のア ークハイトh2の差が10%以下であれば、t1時のカバレー ジを100%と定義する³⁾.ショットピーニング効果の均一 化のため、カバレージは100%が望まれるため、ピーニ ング時間が長くなる傾向にある.

傾斜した板に施工する場合, Fig. 1(b)に示すように跳 ね返ったショットと投射されたショットの干渉(衝突) が起こり,カバレージ分布は左右非対称となる. Fig. 1(a) には板を 40 度傾けた場合(θ =40°)のカバレージ分布 の実験結果を示す⁴⁾. Fig. 1(a)で横軸の0はノズル中心の 位置であり,プラス側の位置はノズルからのスタンドオ フ距離が遠くなる側である. Fig. 1(a)の実験結果に示す ように, θ =40°では θ =0°に比べて,中心からの距離 *x*=-15~15mm付近ではショットの干渉(衝突)が多く発 生し,カバレージが低下しており,左右非対称のカバレ ージ分布となる.

ショットピーニングにおいてカバレージの分布に注目

した研究として, 圧痕の個数から分布を求めた Kopp ら の研究や飛翔中のショットを観察した Gafipy らの研究 があるが, 単純な板を対象としている^{5,6)}.また, Nguyen らは CFD を利用して,タービンブレードなどの単純な形 状におけるカバレージ分布を解析結果を報告している⁷⁾. しかし, これらの研究ではノズルと材料の間の傾斜角と ショットの跳ね返りの干渉の問題点は検討されていない. 以上のように,複雑な部品に対して,ノズルと材料の間 の傾斜角やショットの跳ね返りの干渉がカバレージ分布 に及ぼす影響の学術的な検討はほとんどされていないの が現状である.

大型部品においてロボットでノズルを走査して施工を 行う場合,適正な間隔でノズルを走査するとピーニング 強度はほぼ一定となるが,間隔が広いとピーニング強度 が低下する領域が発生し,間隔を狭くするとピーニング 強度が高くなる領域が発生し,余分に施工することにな る.塗装ロボットでは塗膜厚さを関数近似して,ロボッ トのオフラインティーチングシステムに組み込む手法が 開発されている⁸⁾.しかし,ショットピーニングではシ ョットの干渉や施工時間とカバレージが非線形の関係に あるなど現象が複雑で,塗装と同じ関数近似が適用でき ない.このため,ショットピーニング施工時のノズルの 軌跡は作業者の試行錯誤と経験で設定されており,軌跡 の最適化が行われているとは言えない.

前報では、複雑形状部品に対するショットピーニング において、部品全体に均一なカバレージを与えるノズル 軌跡決定方法を提案する第1ステップとして、吸引式の サンドブラスト装置を用いて、カバレージ分布と施工条 件(ノズル、距離、衝突角度、2回施工)の関係を調査 し、ガウス分布を用いてショット噴流中のカバレージ分 布の関数近似を行った⁴⁾.しかし、Fig.1(a)に実線で示す ように、傾斜した板では、ショットの跳ね返りの影響に よる左右非対称のカバレージ分布をガウス分布では近似 できていなかった.そこで、本研究では傾斜した板への カバレージ分布の関数近似の精度向上を目的に、基本的 な直角投射時のカバレージ分布の関数近似法を修正し、 カバレージ分布への距離の影響を調査した.次に、傾斜 した板におけるカバレージ分布の関数近似法に発展させ た.

2. 実験方法

本研究で使用した実験設備は、吸引式のサンドブラス ト装置(株式会社イリイ製 TR-135SB)である.使用し たショットは、粒度 60 のガラスビーズ(不二製作所 FGB 粒径 212~300µm)である.用いたノズルの穴径 φ4mmである.ノズルの前にシャッターを用意し、シャ ッターを置いたまま噴射を開始、圧力が安定したタイミ ングでシャッターを外し 1s 間感圧紙にショットを投射 した.感圧紙は富士フィルム製 PRESCALE 超高圧型 HHS であり、計測可能な面圧は 130~300MPa である. 感圧紙を用いて計測した結果を Fig.2 に示す.

カバレージの計測には画像解析ソフトを用いた. ピー ニングを行った感圧紙をスキャナーで読み込み,光度を 基準にカバレージの計測を行った.光度の最小値は 0, 最大値は 255 である.数値が低いほど黒に近く,0 をカ バレージ 100%とした.Fig.2 に示すようにピーニングパ ターンの中心を通るように 5mm×5mm のマスを感圧紙 内に描き,マス内の平均光度 *A* を計測し,式(1)に代 入してカバレージを算出した.

$$C_a = 100(1 - A/255) \tag{1}$$

Fig. 3 に試験のパラメータを模式的に示す.本研究で は、直角投射($\theta=0^{\circ}$)において、ノズルと感圧紙のス タンドオフ距離 L_{o} の影響試験および2回施工時のノズル ピッチ X_{o} の影響試験で、カバレージ分布の関数近似を行 い、近似関数を決定した.次に、傾斜した板におけるカ バレージ分布の関数近似法に発展させた.

3. 直角投射における実験結果と関数近似

3.1 カバレージ分布の関数近似

本研究ではカバレージ分布を関数近似の精度向上のた



(b) Schematic illustration of interfere in shot streamFig. 1 Comparison of coverage distributions between experimental and analysis in case of tilted plate.



Fig. 2 Pressure measurement result.



Fig. 3 Schematic illustration of experimental parameters.

め,前報⁴⁾で用いたガウス分布と複数回施工時のカバレ ージの飽和曲線の式²⁾を複合させた式(2)を提案する.

$$C_{(x)} = 1 - \left\{1 - \frac{b}{a\sqrt{\pi}}\exp\left(\frac{-x^2}{a^2}\right)\right\}^n \quad (2)$$

ここで、 $C_{(x)}$ はノズル中心からの距離 x でのカバレージ、 $a \ge b$ はガウス分布の定数であり、bはカバレージのピー クを示す定数、aはピーニング領域を表す定数である.nはショットの衝突回数を示す定数である.n=1 でガウス 分布となる.

Fig. 4 には L_o=100m(θ=0°)の実験結果に対して, 式(2)を用いて実験との誤差の2乗和を最小にするように フィッティングした計算結果を示している. Fig. 5 には フィッティング後の実験結果と式(2)を用いた計算結果 との誤差の2乗和と定数 n の関係を示す.定数 n を 1~9 まで変化させた場合, n が大きくなると, 誤差の2乗和 は減少するが, n=4 で飽和する.カバレージ分布を比較 すると, n が大きくなると, ピーク付近のカバレージが フラットに近づくことがわかる.カバレージの飽和曲線 の式を複合させることで,前報⁴⁾で適用したガウス分布 (n=1)に比べて,関数近似の精度が向上した.

3.2 カバレージ分布へのスタンドオフ距離の影響

ノズルと感圧紙の $L_0 \varepsilon$ 100mm~140mm で変化させて 試験を行った. エア圧は 0.3MPa, θ は 0°である. ノズ ルからショットを連続で投射し, 1s 間で計測を行った. Fig. 6 には代表ケースとして, L_0 が 100mm, 120mm およ び 140mm のカバレージ計測結果を示す. L_0 が増加する とカバレージのピークは減少するが, ピーニングを受け る範囲はほとんど変化がない. ノズル中央部付近にはカ バレージが一定の領域が存在している.

Fig. 5 に示したように誤差の2 乗和はnが4以上で飽 和するので、本条件ではn=4に固定して、 L_0 毎に実験と の誤差の2 乗和を最小にするようにaとbと決定した. 計算結果をFig. 6 に示すが、誤差の2 乗和は $L_0=100$ mm で 2.1×10⁻², L_0 =120mm で 3.4×10⁻², L_0 =120mm で 1.3×10⁻² であり, *n*=1のガウス分布 (L_0 =100mm で 5.2×10⁻²) よりも近似精度が向上している.

 $L_0 = 100 \sim 140$ mm の実験結果を式(2)にフィッティング した場合の,定数 $a \ge b \ge Fig. 6$ に示す. nは $4 \ge lc$. カバレージピークを示す定数 bは L_0 が増加すると,減少 する. ピーニング領域を表す定数 a では L_0 の影響は小さ いが, L_0 が大きくなると aはわずかに増加する傾向にあ る. この傾向は Fig. 6 に示した実験結果と一致する.

3.3 2回施工時のノズルピッチの影響

ノズルを用いたショットピーニングでは広い面に施工 する場合,ノズルピッチ X_o を変えて複数回施工を行う場 合が多い.そこで,ノズルを固定して,感圧紙を移動さ せることで2回施工の実験を行った.試験の模式図と試 験パラメータをFig.3に示した. X_o を30mmおよび50mm で2回施工を実施した場合のカバレージの計測結果を Fig.8に示す. L_o は110mm,エア圧は0.3MPa, θ は0° である. X_o が30mmでは図に示すように2回施工のノズ ル間(-15~15mm)で均一化なカバレージが得られる.一 方, X_o が50mmでは2回施工の隙間(横軸が0付近)に カバレッジの低い部分ができ,均一に施工できない.

2回施工におけるカバレージ分布を予測するため,式 (2)を適用した.2回のピーニングにおける重なり部のカ



Fig. 4 Effect of constant *n* in Eq.(2) on coverage distributions ($L_0 = 100$ mm, $\theta = 0^\circ$).



Fig. 5 Effect of constant *n* in Eq.(2) on square sum of error between experimental and analysis using Eq.(2) $(L_0 = 100 \text{mm}, \ \theta = 0^\circ)$.



Fig. 6 Effect of standoff distance on coverage distributions $(\theta=0^{\circ})$.



Fig. 7 Relation between standoff distance and constant a and b in Eq.(2).

バレージの計算式として,式(3)を導入した.

$$C_{n(x')} = 1 - (1 - C_{1(x')})(1 - C_{2(x')})$$
(3)

ここで, $C_{1(x')}$ は1回目のピーニングで計算される位置 x'でのカバレージ, $C_{2(x')}$ は2回目のピーニングで計算される位置 x'でのカバレージを示している. x'は $x \pm 0.5 X_o$ である.

式(2)と式(3)を用いて、2回施工のカバレージ分布を計算した. nは4、aとbはFig.7に示した値を用いた.計算結果をFig.8に示すが、 X_o が 30mm ではxが±20mm で均一なカバレージが得られ、 X_o が 50mm ではxが 0mm 付近でカバレージが低下する現象を計算で予測できることを確認した.このように簡便な式で2回以上の施工後のカバレージ分布を表現できることは、 X_o 設定のために 有効である.

4. 傾斜した板への投射実験結果と関数近似

Fig. 1 に示したように, 傾斜した板にショットピーニ ングする場合, 跳ね返ったショットと投射されたショッ トの干渉(衝突)が起こり, θ=40°ではピーク付近でカ バレージは右下がりに減少しており, 左右非対称となる.



Fig. 8 Effect of nozzle pitch X_o on coverage distributions $(L_o = 110 \text{ mm}, \theta = 0^\circ)$.

傾斜した板にピーニングする場合,スタンドオフ距離が 場所により変化する.そこで,ノズル中心からの距離 xのスタンドオフ距離L(x)は $L_o + x \tan \theta$ で計算した (Fig. 3 参照). $L_o = 110$ mm において, $\theta = 40^\circ$ では x = -40mm で L(x) = 76mm, x = +40mm で L(x) = 143mm と大きく L(x)が変 化する.傾斜した板でのカバレージ分布を予測するため, 式(2)おける定数 $a \ge b \ge L(x)$ の関数として定義する.ま た,跳ね返ったショットと投射されたショットの干渉(衝 突)の影響を考慮するため,簡易な式を導入した.本研 究で提案する傾斜した板への施工時のカバレージ分布の 式を以下に示す.

$$C_{(x)}^{*} = 1 - \left\{ 1 - \frac{b_{L(x)}}{a_{L(x)}\sqrt{\pi}} \exp\left(\frac{-x^{2}}{a_{L(x)}^{2}}\right) \right\}^{n} - c_{(\theta)} \left(x + d_{(\theta)}\right)$$
(4)

ここで、 $c_{(\theta)}$ および $d_{(\theta)}$ は傾斜角ごとに決まる定数で、跳ね返りショットと投射ショットの干渉の影響を示す定数である.

Fig.9に傾斜角 $\theta \epsilon 0^{\circ} \sim 50^{\circ}$ 変化させた場合の実験結 果を示す. $\theta=20^{\circ}$ では直角投射($\theta=0^{\circ}$)との差は小さ いが, $\theta=40^{\circ} \geq 50^{\circ}$ では明らかに左右非対称となり,傾 斜の影響が表れている.

式(4)を用いて、 θ 毎に誤差の2乗和を最小にするよう に係数のフィッティングを行った.但し、 $d_{(\theta)}$ は-15で一 定、nは4で一定とし、 $b_{L(x)}$ はFig.7に示した実験結果 の直線近似を関数として用いた.各傾斜角の板に対して 計算した定数 $a_{L(x)}$ とノズル中心からの距離xのスタンド オフ距離L(x)の関係をFig.10に示す. θ =0°での実験結 果に比べて、傾斜角がある場合、 $a_{L(x)}$ は大きい傾向にあ る.そこで、各角度の平均値(1 点鎖線)を $a_{L(x)}$ の関数 として定義した.定数 $c_{(\theta)}$ と θ の関係をFig.11に示す. θ が 30°以下では $c_{(\theta)}$ は0であり、跳ね返りショットの影響は無視できる.一方、30°以上では急激に大きくなり、 跳ね返りショットと投射ショットの干渉の影響が発生す る. $c_{(\theta)}$ はFig.11に直線で示した関数で定義した.

以上のように,式(4)の定数 $a_{L(x)}$, $b_{L(x)}$, $c_{(\theta)}$, $d_{(\theta)}$, *n*を統一して決定したので,これらの定数を用いて,各 傾斜角についてカバレージ分布を計算した.式(4)を用い



Fig. 9 Effect of incline angle θ on coverage distributions $(L_0 = 110 \text{ mm}).$



Fig. 10 Relation between standoff distance and $a_{L(x)}$ fitted to results of tilted plate experimental.



Fig. 11 Relation between incline angle θ and $c_{(\theta)}$ fitted to results of tilted plate experimental.

た計算結果をFig. 12に示す.式(4)を用いることで θ =40° と 50°で発生する左右非対称のカバレージ分布を近似 できた.実験結果と式(4)で計算した結果の誤差の2乗和 は, θ =10°で7.3×10⁻², θ =20°で2.9×10⁻², θ =40°で2.9 ×10⁻², θ =50°で4.6×10⁻²である.Fig. 1(a)に示した θ =40°の実験結果をガウス分布で近似した場合の誤差 の2乗和は1.2×10であり,式(4)を適用することにより, 近似精度は大きく向上した.式(4)の5つの定数を決定す ることで,傾斜した板で発生するショットの跳ね返りの 影響を考慮したカバレージ分布の予測が可能となった.



Fig. 12 Comparison of coverage distributions between experimental and analysis using Eq.(4) in case of incline plates.

5. まとめ

吸引式のサンドブラスト装置を用いて,カバレージ分 布と施工条件の関係を調査し,カバレージ分布の関数近 似を行った.得られた結果を以下にまとめる.

1) スタンドオフ距離 $L_0=100 \sim 150$ mm において, 直角投 射 ($\theta=0^{\circ}$) のショットピーニングにおけるカバレージ 分布は以下の関数で近似できる.

$$C_{(x)} = 1 - \left\{1 - \frac{b}{a\sqrt{\pi}} \exp\left(\frac{-x^2}{a^2}\right)\right\}^n \quad (2)$$

ここで、 $C_{(x)}$ はノズル中心からの距離 x でのカバレージ、 $a \ge b$ はガウス分布の定数であり、bはカバレージピーク を示す定数、aはピーニング領域を表す定数である.nはショットの衝突回数を示す定数である.

2) 決定した関数を用いて,ノズルピッチ X_oを変化させた2回施工後のカバレージ分布を以下の式で近似できる.

$$C_{n(x')} = 1 - (1 - C_{1(x')})(1 - C_{2(x')})$$
(3)

ここで, $C_{1(x')}$ は1回目のピーニングで計算される位置 x'でのカバレージ, $C_{2(x')}$ は2回目のピーニングで計算される位置 x'でのカバレージを示している. x'は $x \pm 0.5 X_o$ である.

3) 傾斜した板への施工では、スタンドオフ距離が板面上 の位置毎に異なること、板面で跳ね返ったショットが投 射ショットと干渉することで左右非対称の複雑なカバレ ージ分布を示す. 傾斜した板に対して、カバレージ分布 の近似式として下式を導入した.

$$C_{(x)}^* = 1 - \left\{ 1 - \frac{b_{L(x)}}{a_{L(x)}\sqrt{\pi}} \exp\left(\frac{-x^2}{a_{L(x)}^2}\right) \right\}^n$$
$$-c_{(\theta)} \left(x + d_{(\theta)}\right) \quad (4)$$

ここで, L(x)はノズル中心からの距離 x のスタンドオフ

距離である. $a_{L(x)} \geq b_{L(x)}$ はガウス分布の定数で,スタン ドオフ距離L(x)の関数とした.また, $c_{(\theta)}$ および $d_{(\theta)}$ は傾 斜角ごとに決まる定数で,跳ね返りショットと投射ショ ットの干渉の影響を示す定数である.傾斜角 $\theta=10^{\circ} \sim$ 50°に対して統一した定数 $a_{L(x)}$, $b_{L(x)}$, $c_{(\theta)}$, $d_{(\theta)}$, nを 決定し,カバレージ分布を計算したところ, $\theta=40^{\circ}$ と 50°で発生する左右非対称のカバレージ分布が近似でき ることを確認した.

参考文献

- 1) 久松定興:ショットピーニング技術の応用(1), 機械 の研究 Vol.38 No.11, pp.1225-1228 (1986).
- 飯田喜介,当舎勝次:ショットピーニングのエリア カバレージについて一噴射加工の研究(第1報)-, 精密機械 Vol/39 No.3, pp.45-50 (1973).
- Gaŕipy, A., Larose, S., Perron, C.,Levesque, M. : Shot Peening and peen forming finite element modeling -Toward a quantitative method, Inter. j. Solids amd Structure, Vol.48, pp.2859-2877 (2011).

- 4) 太田高裕,大津浩太郎,平賀大記:ショットピーニングにおけるカバレージ分布の計測と関数化,東海大学紀要工学部, Vol.56 No.1, pp. 95-100 (2016).
- Kopp, R., Wüstefeld, F. : Modern simulation and optimization of peen forming process, Proc. Int. Conf. Shot Peening-4, pp.561-572 (1990).
- Gaíipy, A., Larose, S., Perron, C., Bocher, P., Levesque, M. : On the effect of the peening trajectory in shot peen forming, Finite Elements in analysis & Design 69, pp. 48-61 (2013).
- Nguyen, V. B., Poh, H. J., Zhang, Y. W. : Predicting shot peening coverage using multiphase computational fluid dynamics simulations, Powder Technology 256, pp.100-112 (2014).
- 宮脇国男,斎藤幸男,平井靖男,宮崎健雄,大窪 博: ロボット塗装における施工法の定量化と制御,日本 機械学会論文集(C編)65巻629号,pp.361-368(1999).